

УДК 528.02 : 03

Ю. В. МУЛЮН

## ТОЧНОСТЬ ПЕРЕДАЧИ КООРДИНАТ С ВРЕМЕННЫХ ПОЛИГОНОМЕТРИЧЕСКИХ ЦЕНТРОВ НА ПУНКТЫ ПОЛИГОНОМЕТРИИ, ЗАКРЕПЛЯЕМЫЕ НАСТЕННЫМИ ЗНАКАМИ

В настоящее время в практике геодезических работ довольно широко применяется закрепление пунктов полигонометрии настенными знаками по типу стенного репера. Закрепление выполняется либо тремя знаками — створным, ориентированным, створно-восстановительным способами, либо парами пунктов, либо одиночными знаками.

Рассмотрим типичный случай закрепления пункта тремя настенными знаками ориентированным способом (с выдерживанием равенства расстояний до  $\pm 3-5$  мм:  $l = 2 - 2_1 = 2_1 - 2_{II} = 2_I - 2_{III}$  и соответственно  $2 - 2_{II} = 2 - 2_{III}$  (см. схему)).

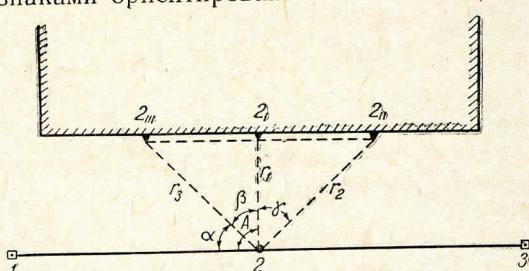


Схема закрепления настенных знаков ориентированным способом.

Здесь 2 — пункт прокладываемой полигонометрии соответствующего разряда. Обычно он закрепляется временным центром.  $2_I, 2_{II}, 2_{III}$  — настенные знаки типа стенного репера. 1, 3 — пункты полигонометрического хода. В практике геодезии

ческих измерений при настенной полигонометрии обычно сталкиваются с решением двух задач:

1. С какой точностью необходимо измерять углы при передаче координат с временных центров на настенные знаки, с тем чтобы обеспечить точность определения координат настенных знаков (по отношению к временному центру) не грубее  $\pm 1-2$  мм?

2. С какой точностью необходимо измерять углы при отвязке от пунктов настенной полигонометрии, с тем чтобы погрешность отвязки не превышала 1—2 мм?

При решении этих задач примем расстояние от временного центра до настенных знаков (обозначив через  $l$  длины:  $2 - 2_I, 2_1 - 2_{II}, 2_I - 2_{III}$ ) в пределах от 2 до 20 м, учитывая, что фактическая обычная длина указанных линий при применении створно-восстановительного или ориентированного способа закрепления составляет от 2 до 8 м и в основном обуславливается шириной городских тротуаров.

### 1. ТОЧНОСТЬ ИЗМЕРЕНИЯ УГЛОВ ПРИ ОПРЕДЕЛЕНИИ КООРДИНАТ НАСТЕННЫХ ЗНАКОВ

Координаты пункта  $2_I$  будут:

$$X_{2_I} = X_2 + \Delta X; \quad Y_{2_I} = Y_2 + \Delta Y;$$

$$\Delta X = l \cdot \cos A_{2-2_I}; \quad \Delta Y = l \cdot \sin A_{2-2_I},$$

$A$  — дирекционное направление стороны  $2-2_I$ .

Ошибка определения пункта  $2_I - M_{2_I}$  образуется из ошибки исходных, то есть точности определения временного центра  $2 - m_2$ , и ошибки измерения направлений и линий на пункте  $2 - m_{\Delta\alpha}, m_{\Delta(\alpha+\beta)}, m_{\Delta(\alpha+\beta+\gamma)}$  и  $m_{\Delta_l}$  вычисляется  $M_{2_I}^2 = m_2^2 + m_{\Delta X}^2 + m_{\Delta Y}^2$ .

Обозначив ошибку определения настенного пункта  $2_I$  по отношению к пункту  $2$  через  $m_{2_I}$ , получим

$$M_{2_I}^2 = m_2^2 + m_{2_I}^2,$$

в свою очередь

$$m_{2_I}^2 = m_{\Delta X}^2 + m_{\Delta Y}^2.$$

Учитывая, что средняя квадратическая ошибка функции общего вида независимых переменных выражается формулой

$$m_u = \sqrt{\left(\frac{\partial f}{\partial x}\right)_0^2 m_X^2 + \left(\frac{\partial f}{\partial Y}\right)_0^2 m_Y^2 + \dots + \left(\frac{\partial f}{\partial W}\right)^2 \cdot m_W^2},$$

учим значения  $m_{\Delta X}$  и  $m_{\Delta Y}$ , равные

$$m_{\Delta X}^2 = \cos^2 A \cdot m_l^2 + (l \cdot \sin A)^2 \cdot \frac{M_A^2}{\rho''^2};$$

$$m_{\Delta Y}^2 = \sin^2 A \cdot m_l^2 + (l \cdot \cos A)^2 \cdot \frac{M_A^2}{\rho''^2},$$

тогда

$$m_{2_I}^2 = m_{\Delta X}^2 + m_{\Delta Y}^2 = m_l^2 + \frac{m_\alpha^2 \cdot l^2}{\rho''^2}. \quad (1)$$

Ошибка положения пункта  $2_I$  относительно пункта  $2$  зависит от следующих факторов: а) точности определения углов  $\alpha, \beta, \gamma$  в зависимости от расстояния от временного центра до настенных знаков, б) точности измерения расстояния  $l - m_l$ .

Ошибку определения временного центра  $m_2$  в данном случае не рассматриваем, так как ее величина обусловлена разрядом полигонометрии соответствующими допусками измерения углов и линий.

Ошибка измерения расстояний  $m_l$  в пределах 20 м длины рулетки и поряка  $\pm 1$  мм, учитывая ошибки компарирования рулетки, нивелирования лотаппарата и настенных знаков, отсчитывания по рулетке, температуры, натяжения гирь на блоках и случайных факторов. Принимая погрешность каждого составляющего элемента 0,4 мм, имеем:

$$m_l = \pm 0,4 \sqrt{6} = \pm 1 \text{ мм.}$$

Средняя квадратическая ошибка пункта  $2_I$  из (1) равна

$$m_{2_I}^2 = \frac{m_\alpha^2 \cdot l^2}{\rho''^2} + m_l^2.$$

Для из принципа равных влияний угловых и линейных измерений принимая

$$m_l = m_\alpha \cdot \frac{l}{\rho''} = \pm 1 \text{ мм}, \quad (2)$$

получаем

$$m_\alpha = \frac{\rho''}{l \text{мм}}, \quad (3)$$

откуда зависимость между длиной  $l$  и погрешностью измерения углов в настенной полигонометрии  $m_\alpha$  можно представить таким образом:

$l, \text{м}$	2	3	4	5	6	7	8	9	10	15	20
$m_\alpha''$	103"	68"	52"	41"	34"	30"	26"	23"	20,6"	15"	10"

Из данной таблицы следует, что при расстояниях до 20 м измерения углов на настенные пункты достаточно выполнять с точностью  $\pm 10''$  независимо от класса полигонометрии.

## 2. ТОЧНОСТЬ ИЗМЕРЕНИЯ УГЛОВ ПРИ ОТВЯЗКЕ ОТ ПУНКТОВ НАСТЕННОЙ ПОЛИГОНОМЕТРИИ

При отвязке от пунктов настенной полигонометрии для получения координат временного центра 2 с точностью 1—2 мм точность измерений углов  $\beta$  и  $\gamma$  можно рассчитать, используя формулу оценки точности определения пункта методом обратной засечки (А. С. Чеботарев. Геодезия, ч. II, стр. 241)

$$M_2^2 = \frac{m_\alpha^2}{N^2} [(A_1^2 + B_1^2) + (A_2^2 + B_2^2)],$$

где

$$\begin{aligned} N &= r_1 \cdot r_3 \cdot \sin \beta + r_1 \cdot r_2 \cdot \sin \gamma - r_3 \cdot r_2 \cdot \sin(\beta + \gamma); \\ A_1^2 + B_1^2 &= r_3^2 + r_1^2 - 2r_3 \cdot r_1 \cdot \cos \beta; \\ A_2^2 + B_2^2 &= r_3^2 + r_2^2 - 2r_3 \cdot r_2 \cdot \cos(\beta + \gamma). \end{aligned}$$

Так как

$$r_1 = \frac{\rho}{l}; \quad r_2 = r_3 = \frac{\rho}{l\sqrt{2}}; \quad \beta = \gamma = 45^\circ;$$

$$\text{то} \quad N = \frac{\rho^2}{2l^2}; \quad A_1^2 + B_1^2 = A_2^2 + B_2^2 = \frac{\rho^2}{l^2}$$

и средняя квадратическая ошибка пункта 2 составит

$$M_2 = \pm \frac{2\sqrt{2} m_\alpha l \text{мм}}{\rho''}. \quad (4)$$

Поскольку средняя квадратическая ошибка определения пункта 2  $M_2$  зависит как от ошибок исходных данных — настенных знаков I, II, III, равных  $m_I = m_{II} = m_{III} = \pm 1,4 \text{ мм}$  (что вытекает из (2)) при  $m_l = m_\alpha = \frac{l}{\rho} = \pm 1 \text{ мм}$ , так и от ошибок измерения стороны  $l$  —  $m_l = \pm 1 \text{ мм}$ , общая линейная ошибка

$$M_2 = \pm \sqrt{m_l^2 + m_l^2} = \pm \sqrt{1,4^2 + 1,0^2} = \pm \sqrt{3} \text{ мм}.$$

Отсюда

$$m_\alpha = \frac{\rho'' \cdot \sqrt{3}}{2\sqrt{2} \cdot l \text{мм}}, \quad (5)$$

зависимость между длиной стороны (при ориентированном или створно-становительном способе закрепления знаков) и точностью измерениялов будет характеризоваться следующими показателями:

<i>m</i>	2	3	4	5	6	7	8	9	10	15	20
" <sub>α</sub>	61"	46"	30"	25"	20"	17,5"	15"	13,5"	12"	9"	6"

— Таким образом, при расстояниях от временного центра до настенных знаков до 10 м достаточно измерять отвязочные углы  $\beta$  и  $\gamma$  с точностью  $\pm 12''$  независимо от класса проложенной полигонометрии (при расстояниях до 13 м точность измерения отвязочных углов составит  $\pm 10''$ ).

При этом средняя квадратическая ошибка определяемого пункта, есть восстановления временного центра 2 по отношению к настенным пунктам I, II, III, составит:

$$M_2 = \pm 1,7 \text{ мм.}$$

Абсолютная ошибка определения временного центра 2 при проложении полигонометрических ходов, учитывая только точность измерения углов линий между смежными пунктами (в данном примере из пунктов 1, 3 пункт 2) без учета прочих факторов может достигать:

для полигонометрии 1 : 25 000, со средней длиной стороны 400 м —  $\pm 16$  мм;

» 1 : 10 000 » 200 м —  $\pm 20$  мм;

» 1 : 5 000 » 150 м —  $\pm 30$  мм;

невидно, что вычисленной выше погрешностью  $M_2 = \pm 1,7$  мм можно сенебречь при дальнейшем развитии полигонометрических ходов любой точности, необходимо только выдерживать точность измерения углов  $\pm 10''$  абсолютную погрешность измерения линий (при отвязке от настенных знаков)  $\pm 1$  мм.

Все приведенные расчеты допустимых величин ошибок измерениялов мы произвели, исходя из величин средних квадратических ошибок.

Если исходить из величины предельной ошибки, применяемой на практике (учитывая ограниченное число измерений)  $\Delta_{\text{пред.}} \ll 2m$ , то при при-  
том расстоянии от временного центра до настенного знака 2—8 м, при из-  
мерении углов для передачи координат с временных центров на настенные  
знаки с точностью  $\pm 10''$  обеспечивается точность определения координат  
настенных знаков по отношению к временному центру  $\pm 1,4$  мм.

Так же и при примыкании к настенным знакам полигонометрии (на рас-  
стоянии до 8 м от настенного знака до временного центра) при измерении  
отвязочных углов  $\beta$  и  $\gamma$  с точностью  $\pm 10''$  обеспечивается определение  
координат временного центра с точностью  $\pm 2$  мм.

Работа поступила 25 апреля 1971 года.  
Рекомендована Государственным союзным  
проектным институтом «Гипрогаз».