

ТОЧНОСТЬ ЭКСТРАПОЛЯЦИИ ТRENДОВ, APPROXIMIRUEMYХ POLINOMAMI PErVYХ TREХ STEPENЕЙ

При анализе временных рядов с целью выявления тенденции развития исследуемого явления, например, осадки инженерного сооружения, используются тренды, построенные по результатам наблюдений.

Рассмотрим вопрос о точности экстраполяции таких трендов на один, два шага вперед, представленных сглаженными кривыми, аппроксимированными полиномами 1, 2, 3-й степени соответственно.

Имеем временной ряд

$$S_i = y_i^n + \varepsilon_i, \quad (1)$$

где $i=1, 2, \dots, k$ — номер цикла наблюдений; S_i — измеренная величина; y_i^n — ее сглаженное значение (неслучайная величина, аппроксимируемая полиномиальной моделью); ε_i — случайная величина — ошибка измерений. Соответствующие дисперсии будут

$$\sigma_S^2 = \sigma_{y^n}^2 + \sigma_\varepsilon^2, \quad (2)$$

где σ_S — общая дисперсия измеренной величины S ; σ_{y^n} — дисперсия тренда, представленного полиномом степени n ; σ_ε — дисперсия измеренной величины относительно тренда y^n .

После назначения модели y^n и определения ее параметров дисперсии σ_ε , σ_{y^n} оцениваются по формулам:
Если начало счета времени выбрать в средине ряда, то

$$\Sigma t = \Sigma t^3 = \Sigma t^5 = 0.$$

Поэтому

$$T^T T = \begin{vmatrix} k & 0 & \Sigma t^2 & 0 & \Sigma t^4 & \dots \\ 0 & \Sigma t^2 & 0 & \Sigma t^4 & 0 & \dots \\ \Sigma t^2 & 0 & \Sigma t^4 & 0 & \Sigma t^6 & \dots \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \end{vmatrix}.$$

Введем обозначение

$$\lambda(k, n, l) = t_L^T (T^T T)^{-1} t_L \quad (6)$$

и найдем распределение λ в зависимости от аргументов k , n , l , где l число шагов экстраполирования после k -го цикла наблюдений.

При $n=1, 2, 3$ соответственно запишем

$$\sigma_{y^1}^2 = \sigma_\varepsilon^2 \left(\frac{1}{k} + \frac{t_l^2}{\Sigma t^2} \right),$$

$$\sigma_{y^2}^2 = \sigma_{\varepsilon}^2 \left[\frac{t_l^2}{\Sigma t^2} + \frac{\Sigma t^4 - 2(\Sigma t^2) t_l^2 + k t_l^4}{k \Sigma t^4 - (\Sigma t^2)^2} \right], \quad (7)$$

$$\begin{aligned} \sigma_{y^2}^2 = \sigma_{\varepsilon}^2 & \left[\frac{\Sigma t^4 - 2(\Sigma t^2) t_l^2 + k t_l^4}{k \Sigma t^4 - (\Sigma t^2)^2} + \right. \\ & \left. + \frac{(\Sigma t^6) t_l^2 - 2(\Sigma t^4) t_l^4 + (\Sigma t^2) t_l^6}{\Sigma t^2 \Sigma t^6 - (\Sigma t^4)^2} \right], \end{aligned}$$

где суммирование выполнено в пределах от $-(k-1)/2$ до $(k-1)/2$.

При k нечетном

$$\begin{aligned} \Sigma t^2 &= (k-1)k(k+1)/12, \\ \Sigma t^4 &= \Sigma t^2(3k^2-7)/20, \\ \Sigma t^6 &= \Sigma t^2(3k^4-18k^2+31)/112, \end{aligned} \quad (8)$$

то, обозначив с целью сокращения записей

$$a^2 = \Sigma t^2, \quad a_4 = \Sigma t^4, \quad a_6 = \Sigma t^6 \quad (9)$$

и учитывая соотношение (6), получаем

$$\lambda(k, 1, l) = \frac{1}{k} + \frac{t_l^2}{a^2},$$

$$\lambda(k, 2, \sigma) = \frac{t_l}{a_2} + \frac{a_4 - 2a_2 t_l^2 + k t_l^4}{ka_4 - a_2^2}, \quad (10)$$

$$\lambda(k, 3, l) = \frac{a_4 - 2a_2 t_l^2 + k t_l^4}{ka_4 - a_2^2} + \frac{a_6 t_l^2 + 2a_4 t_l^4 + a_2 t_l^6}{a_2 a_6 - a_4^2};$$

$$t_l = (k-1)/2 + l. \quad (11)$$

Результаты вычислений приведены в табл. 1.

Коэффициенты $\lambda(k, n, l)$ еще не позволяют указать долю дисперсии $\sigma_{y^n}^2$ тренда y^n в общей дисперсии σ_S^2 , так как в соотношении (5) величина σ_{ε}^2 , вычисляемая по формуле (3), зависит от степени n_2 аппроксимирующего полинома.

Заменим в (5) дисперсию σ_{ε}^2 разностью дисперсий σ_S^2 , $\sigma_{y^n}^2$ согласно (2).

В результате получим

$$\sigma_{y^n}^2 = \frac{\lambda(k, n, l)}{1 + \lambda(k, n, l)} \sigma_S^2 = \beta(k, n, l) \sigma_S^2. \quad (12)$$

В последнем соотношении коэффициент $\beta(k, n, l)$ полностью характеризует вклад дисперсии тренда $\sigma_{y^n}^2$ в общую дисперсию σ_S^2 в зависимости от аргументов k, n, l (табл. 2).

Из рассмотрения табл. 1, 2 следует:

1. Полиномиальные модели низших степеней обеспечивают большую достоверность экстраполированных уровней аппроксимируемых ими трендов

$$\beta(k, 1, l) < \beta(k, 2, l) < \beta(k, 3, l). \quad (13)$$

2. С увеличением циклов наблюдений (уровней ряда) уменьшается вклад дисперсии тренда σ_y^2 в общую дисперсию σ_S^2 экстраполированного на l шагов значения уровня ряда:

$$\beta(i, n, l) < \beta(j, n, l), \quad i > j. \quad (14)$$

Таблица 1

Параметр $\lambda(k, n, l)$

n	1			2			3		
	l			l			l		
k	0	1	2	0	1	2	0	1	2
3	0.83	2.33	4.83	1.00	19.00	—	—	—	—
5	0.60	1.10	1.80	0.89	4.60	—	1.01	—	—
7	0.46	0.71	1.04	0.76	2.43	6.28	0.93	8.64	—
9	0.38	0.53	0.71	0.66	1.62	3.50	0.86	4.71	—
11	0.32	0.42	0.54	0.58	1.21	2.31	0.79	3.15	10.10
13	0.27	0.35	0.43	0.52	0.96	1.68	0.73	2.33	6.40
15	0.24	0.30	0.36	0.46	0.79	1.30	0.67	1.81	4.50
17	0.22	0.26	0.30	0.42	0.68	1.05	0.62	1.52	3.38
19	0.19	0.23	0.26	0.39	0.59	0.88	0.58	1.28	2.66
21	0.18	0.20	0.24	0.36	0.52	0.75	0.54	1.11	2.16
31									1.05
..									
51							0.27	0.36	0.49

Таблица 2

Параметр $\beta(k, n, l)$

n	1			2			3		
	l			l			l		
k	0	1	2	0	1	2	0	1	2
3	0.45	0.70	0.83	0.50	0.95	—	—	—	—
5	38	52	64	47	82	—	0.50	0.97	—
7	32	42	51	43	71	0.86	43	90	—
9	28	35	42	40	62	78	46	82	—
11	24	30	35	37	55	70	44	75	0.91
13	21	26	30	34	49	63	42	70	86
15	19	23	26	32	44	56	40	64	82
17	18	21	23	30	40	51	38	60	77
19	16	19	21	28	37	47	37	56	73
21	15	17	19	26	34	43	35	53	68
31									61
..									
51							21	26	33

3. Для рядов, содержащих менее пяти циклов измерений, экстраполяция не имеет смысла для трендов, аппроксимируемых полиномами любой степени, исключая нулевую.

$$\sigma_{\varepsilon}^2 = \sum_i (S_i - y_i^n)^2 / (k - n - 1); \quad (3)$$

$$\sigma_S^2 = \sum_i (S_i - \bar{S})^2 / (k - 1), \quad (4)$$

$$\bar{S} = \sum_i S_i / k.$$

Соотношение (4) есть частный случай из (3) при $n=0$.

Для оценки дисперсии тренда σ_{y^n} воспользуемся известным выражением *

$$\sigma_{y^n}^2 = \sigma_{\varepsilon}^2 t_L^T (T^T T)^{-1} t_L, \quad (5)$$

где

$$T = \begin{vmatrix} 1 & t_1 & t_1^2 & \cdots & t_1^n \\ 1 & t_2 & t_2^2 & \cdots & t_2^n \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \\ 1 & t_k & t_k^2 & \cdots & t_k^n \end{vmatrix} -$$

матрица моментов времени наблюдений;

$$t_L = (1 \quad t_L \quad t_L^2 \quad \cdots \quad t_L^n) -$$

вектор размерностью $n+1$; t_L — интервал экстраполяции.

Произведение матриц $T^T T$ имеет вид

$$T^T T = \begin{vmatrix} k & \Sigma t & \Sigma t^2 & \cdots & \Sigma t^n \\ \Sigma t & \Sigma t^2 & \Sigma t^3 & \cdots & \Sigma t^{n+1} \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \\ \Sigma t^n & \Sigma t^{n+1} & \Sigma t^{n+2} & \cdots & \Sigma t^{2n} \end{vmatrix},$$

4. С увеличением интервала экстраполяции дисперсия $\sigma_{y^n}^2$ возвращается с большей интенсивностью для трендов, аппроксимируемых полиномами более высокой степени.

Если в (5) принять $\sigma_{y^n}^2 = \sigma_{\varepsilon}^2$, т. е. дисперсия тренда (неслучайная часть) равна дисперсии ошибок измерений (случайная часть), то экстраполяцию трендов на 1 шаг вперед следует выполнять полиномом первой степени в рядах при $k \leq 13$, второй степени при $13 < k \leq 21$ и третьей степени при $k > 21$. Если экстраполяция выполняется на два шага вперед, тогда полиномы второй степени следует применять при $17 < k \leq 31$, третьей степени при $k > 31$.

* Четыркин Е. М., Калихман И. Л. Вероятность и статистика. М., 1982.

Найденные по (12) дисперсии $\sigma_{y^n}^2$ рекомендуется использовать при построении доверительных интервалов экстраполированных уровней трендов на один и два шага вперед в равномерных рядах наблюдений.

Статья поступила в редакцию 31.03.90